



SISTEMA MOVIL LIDAR TERRESTRE

Sistema de Mapeo Móvil y
Topografía.
Leica Pegasus Two.

¿QUE ES PEGASUS TWO?

PEGASUS TWO ES UNA SOLUCIÓN COMPLETA PARA

ADQUISICIÓN DE DATOS LIDAR Y DE IMAGEN.

LOS DATOS DEL POST-PROCESAMIENTO.

INTERFAZ GIS ESTEREOSCOPICA 3D PARA LA DIGITALIZACIÓN
DE OBJETOS ESPACIALES.

ADQUISICIÓN DE DATOS ESPACIAL DE LA MAS ALTA PRECISIÓN.



El Sistema de mapeo móvil Leica Pegasus: Two, utiliza uno o varios escáneres láser en combinación con Receptores GNSS, IMU (Unidad de Medición Inercial) y un DMI (Instrumento de Medición de Distancia) en una plataforma móvil (Vehículo) para adquirir datos especiales de alta precisión.

Principales Características:

- Precisión de 5 a 10 cm.
- Levantamientos con velocidades de 20 hasta 50 KM/hora.
- Generación de imágenes completamente calibradas y nubes de puntos.
- 7 cámaras para generar un 360 completo.
- Fácil extracción de características y línea de trabajo a partir de las imágenes y nube de puntos.



APLICACIONES

- Mapeo en ciudades.
- Levantamiento de activos.
- Levantamiento topográfico en carreteras ó mapeo.
- Levantamiento topográfico en vías de FFCC.
- Topografía.
- Cartografía.
- Sistema de información Geografica.





Campos de aplicación:
Topografía, Construcción, Inspección,
Infraestructura, Planificación Urbana y Regional,
etc.



192.168.1.5 - Control total

PEGASUS - 3D Mobile Data Acquisition - v2015.1.2 build 181

File Acquisition Miscellaneous

Pegasus:Two Mission Name : P:\Pegasus\Mission\2016-FEB-24_ECATEPEC-A10
Dataset Name : P:\Pegasus\Mission\2016-FEB-24_ECATEPEC-A10\Tr

Activate Start REC Stop REC Deactivate Battery : 31% 530.36 Gb free on P: Download

System Camera Info

CAM5 - 1.6 fps CAM6 - 1.6 fps CAM1 - 1.6 fps CAM2 - 1.6 fps CAM3 - 1.6 fps CAM4 - 1.6 fps CAM7 - 1.6 fps CAM8 - 1.6 fps

07 JAN 2016
GVS position
24 FEB 2018
Track_A
Track_B
Track_C
Track_D
Track_E

493778.53,2170964.87

ScanSO Recording (272705 Kb) Point size + -

ScanSA Recording (276960 Kb) Point size + -

dt	Events	Lost Frames	GNSS/INS Error
-0.06	189	1 1 1 1 1 1 1	0.1
Space / Speed		Frame distance / CPU load	from last ZUPT
537.3 [11][3]		2.9	
SAT	INS status	GNSS status	
15	INS Good	SOI_COMPUTED	

SPAN Log : "05567655.gps" (30282.85 Kb)

Mission Control Miscellaneous Hardware Setup

Coordinates :
492967.06
2170965.45
2235.34

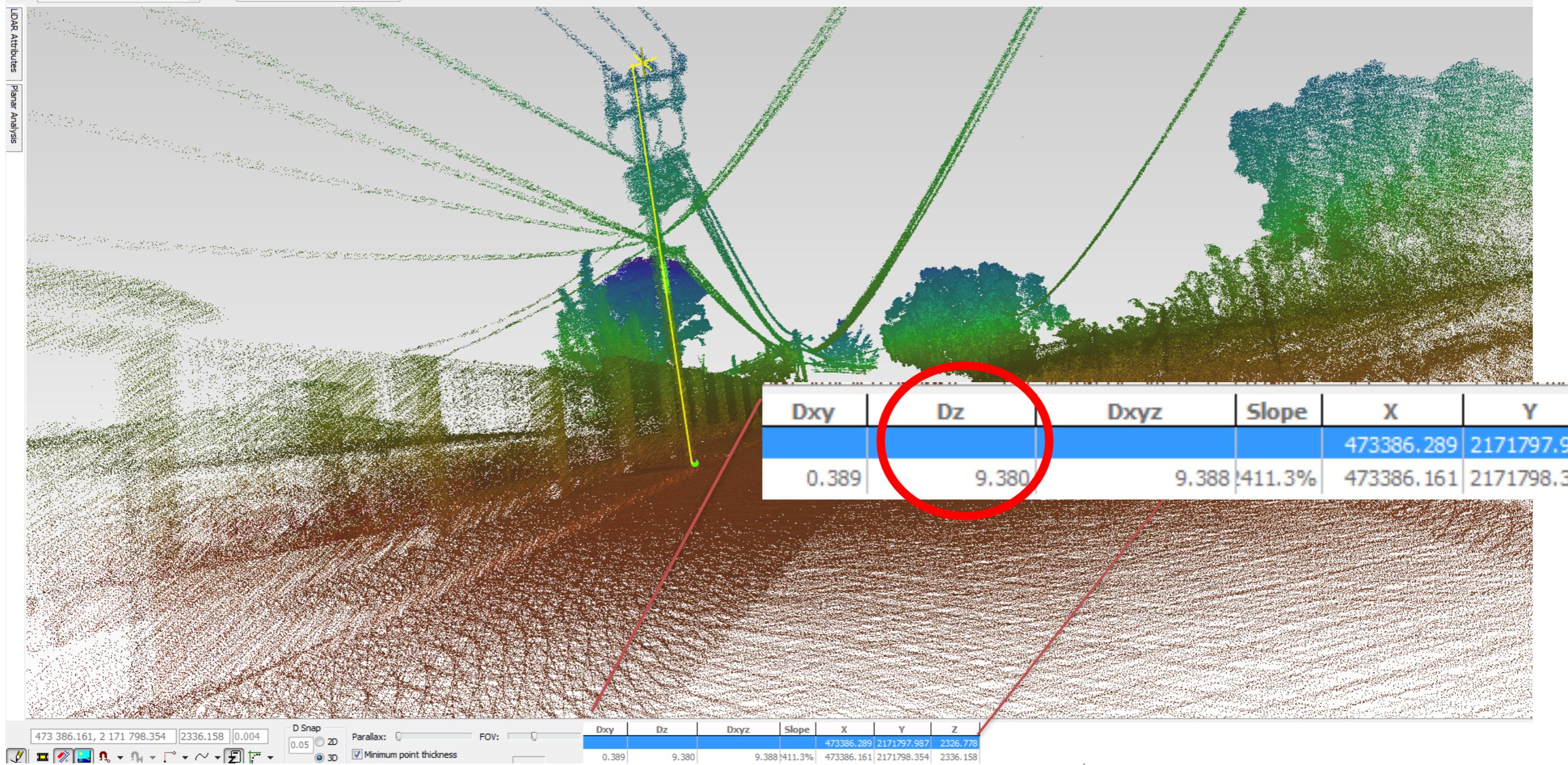
Image Acquisition :
Frame dist (m) 3.0

Timers :
From Start REC : 00.02.14
From Stop REC :

Shot I Annotation (F10) >>>

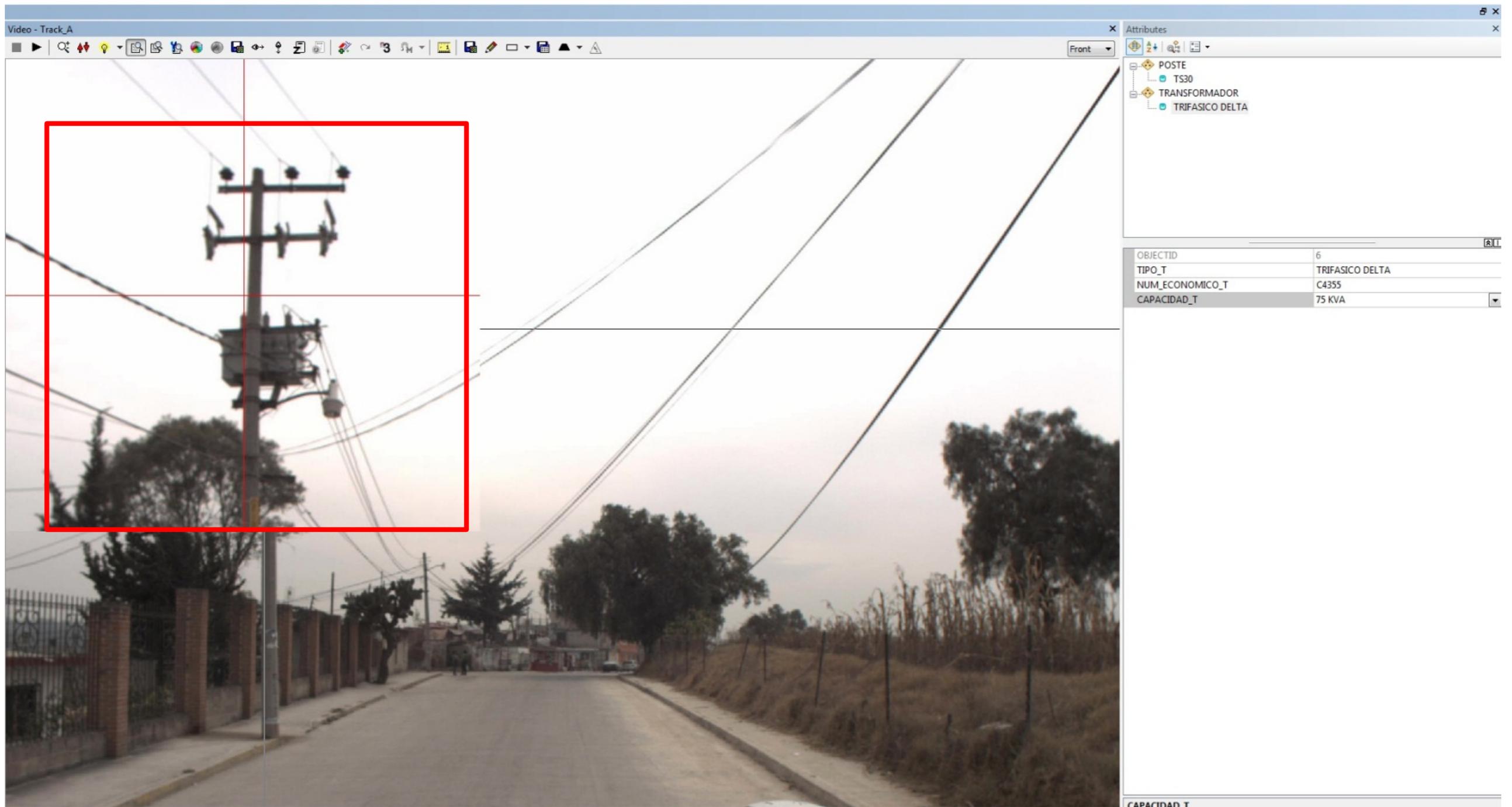
EL SISTEMA PEGASUS DOS PERMITE EL MONITOREO Y CONTROL DE TODOS LOS SISTEMAS COMO CAMARAS, ESCANERS, GPS, BATERIA Y MEMORIA.





OBTENCIÓN DE DIMENSIONES EN LA NUBE DE PUNTOS





VISTA EN DETALLE DE ELEMENTOS

LA HERRAMIENTA DEL MAPFACTORY NOS PERMITE TENER UN ZOOM DE LA IMAGEN DE 1 PIXEL IMAGEN = 2 PÍXELES MONITOR



VECTORES LAS



contactolidar@vectoreslas.com

www.vectoreslas.com